

Hoap3 au laboratoire de robotique de Montpellier

La recherche en robotique

Posté par: Romain Lafforgue

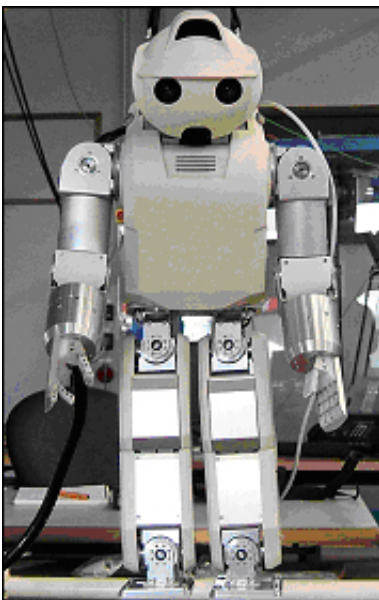
Publiée le : 01/02/2007



Hoap3, le robot humanoïde de la firme [Fujitsu Automation](#) fait désormais partie de l'équipe du laboratoire commun franco-japonais JRL (Joint Japanese-French Robotic Laboratory), basé à la fois au Japon (Tsukuba) et en France (Toulouse - LAAS et Montpellier LIRMM).

L'acquisition de Hoap-3, cofinancée par le CNRS, va permettre d'étudier et de produire une plateforme expérimentale ouverte pour la validation de modèles humanoïdes, ou de méthodes de commande contribuant à la déambulation et à la manipulation d'objets sous contrainte d'équilibre.

-



Le robot, qui pèse 8.8kg pour 60 centimètres possède 28 points d'articulation ainsi que des accéléromètres, des gyromètres et des télémètres infrarouges, des capteurs de pression ainsi que des caméras, soit une panoplie complète de capteurs lui permettant d'associer équilibre et traitement complet des variables d'environnement.

Le logiciel est entièrement ouvert ([RTLlinux](#)) et permet donc à n'importe quel chercheur de tester et

valider son logiciel sur cette plate-forme.

Ce robot complète donc la panoplie acquise par le CNRS a Toulouse ([voir brève](#)), a savoir le HRP-2, et permettra de tester les programmes sans avoir a exécuter préalablement un test en simulateur.

Note : Vous aurez l'occasion de découvrir Hoap3 ainsi que Hrp-2 lors des [Journée Nationale de la Robotique Humanoïde](#)

Voir aussi : [Le HRP-2 à Toulouse](#)