

Les robots partagent leurs capteurs

La recherche en robotique

Posté par: Anonyme

Publiée le : 31/08/2006

Les ingénieurs de l'université d'Örebro en Suède ont programmés leurs robots à partager leurs capteurs. Ce concept peut avantageusement améliorer les systèmes de positionnement et de transfert d'informations.

Les robots sont développés par [Robert Lundh](#) sur une base de [Mobile Robotics Lab](#).



Les robots peuvent coopérer entre eux en décidant qu'un robot de leur organisme multi-agent peut enregistrer le terrain et l'[envoyer via wifi](#) aux autres robots présents dans cet espace. Par exemple, les robots situés sur un parcours difficile peuvent faire appel aux autres robots pour avoir une vision de l'obstacle sur plusieurs angles. Là où un seul robot ne peut avoir une vision d'ensemble d'un obstacle, une équipe peut coopérer pour avoir une vision améliorée.

Les robots peuvent choisir d'avancer seul ou en groupe, en combinant leurs efforts.

[Robot team-mates tap into each others' talents - 15 Aô:ut 2006 - New Scientist Tech Module communication par wifi](#)